

EQUAZIONI DI MAXWELL

$$1^{\circ}) \quad \nabla \cdot \mathbf{E} = \rho / \epsilon$$

Dim: Dalla legge di Gauss:

$$\oint_S \vec{E} \, dS = \frac{Q_{int}}{\epsilon_0}$$

è dalla definizione di Q_{int}

$$Q_{int} = \int_V \rho \, dV$$

ove V è il volume contenuto in S , possiamo scrivere:

$$\oint_S \vec{E} \, dS = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho \, dV$$

Ricordando il teorema della divergenza:

$$\oint_S \vec{A} \, dS = \int_V (\nabla \cdot \vec{A}) \, dV \quad \begin{cases} V \text{ contenuto in } S \\ \vec{A} \text{ generico campo vettoriale} \end{cases}$$

possiamo scrivere:

$$\oint_S \vec{E} \, dS = \int_V (\nabla \cdot \vec{E}) \, dV = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho \, dV$$

da cui si ottiene la 1^o equaz. di Maxwell:

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{\rho}{\epsilon}$$

□

Per una regione priva di cariche: $\rho = 0 \Rightarrow \nabla \cdot \mathbf{E} = 0$

2°)

$$\nabla \cdot \vec{H} = 0$$

La legge di Gauss per il campo magnetico afferma che non esiste il monopolo magnetico, per cui il flusso magnetico netto attraverso una superficie chiusa è sempre nullo.

$$\oint_S \vec{H} \cdot d\vec{S} = 0$$

Ricordando il teorema della divergenza abbiamo:

$$\oint_S \vec{H} \cdot d\vec{S} = \int_V (\nabla \cdot \vec{H}) dV = 0$$

da cui otteniamo la 2° equaz. di Maxwell:

$$\nabla \cdot \vec{H} = 0$$

□

3°)

$$\nabla \times \vec{E} = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}$$

consideriamo un circuito chiuso di lunghezza l e un campo magnetico \vec{B} variabile nel tempo, che incide (non-paralela) sulla superficie delimitata dal circuito.

Per la legge di induzione di Faraday, sul circuito si instaura una f.e.m. data da:

$$f.e.m. = -\frac{d}{dt} \Phi_B$$

in cui il flusso magnetico Φ_B è dato da:

$$\Phi_B = \oint_S \vec{B} \cdot \hat{n} \, dS$$

La f.e.m. è una d.d.p. tra ogni punto del circuito e genera un campo elettrico \vec{E} per il quale:

$$f.e.m. = \oint_l \vec{E} \, dl$$

Eguagliando le tre equazioni precedenti ottengo:

$$\oint_l \vec{E} \, dl = -\frac{d}{dt} \oint_S \vec{B} \cdot \hat{n} \, dS$$

Per il teorema di Stokes: sia l un circuito chiuso e S una superficie aperta, delimitata da l ; e sia \vec{A} un campo vettoriale.

$$\oint_l \vec{A} \, dl = \oint_S (\nabla \times \vec{A}) \cdot \hat{n} \, dS$$

→

Applico il teorema di Stokes:

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = \oint_S (\nabla \times \vec{E}) \cdot \hat{n} \, dS = - \frac{d}{dt} \oint_S \vec{B} \cdot \hat{n} \, dS \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \oint_S \left[\nabla \times \vec{E} + \frac{d}{dt} \vec{B} \right] \cdot \hat{n} \, dS = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \nabla \times \vec{E} = - \frac{d}{dt} \vec{B}$$

Sostituendo $\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$ e considerando che H sia dipendente non solo dal tempo, otteniamo la 3^a equazione di Maxwell:

$$\nabla \times \vec{E} = -\mu_0 \frac{\partial}{\partial t} \vec{H}$$

□

